

# Cadre de recherche pour une solution robotique dédiée au déplacement de troupeaux

31 janvier 2023

Un article paru dans la revue *Methods in Ecology and Evolution* expose les travaux à conduire en vue de concevoir la solution robotique la plus adaptée, selon les auteurs, au contrôle du déplacement de groupes d'animaux en liberté. Cette solution reposerait sur un couple de drones, dont l'un collecte diverses informations : positions individuelles, dynamique du troupeau, position relative du second drone par rapport au groupe. Après traitement de ces informations, l'autre drone reçoit des instructions de repositionnement et sur les types de stimuli à émettre (son ou effet visuel) afin d'amener les bêtes au prochain lieu le plus optimal pour atteindre l'emplacement final ciblé. Les auteurs soulignent des points de vigilance réglementaire et éthique (respect du bien-être animal, effets indirects sur des espèces non ciblées, etc.).

Source : [Methods in Ecology and Evolution](#)